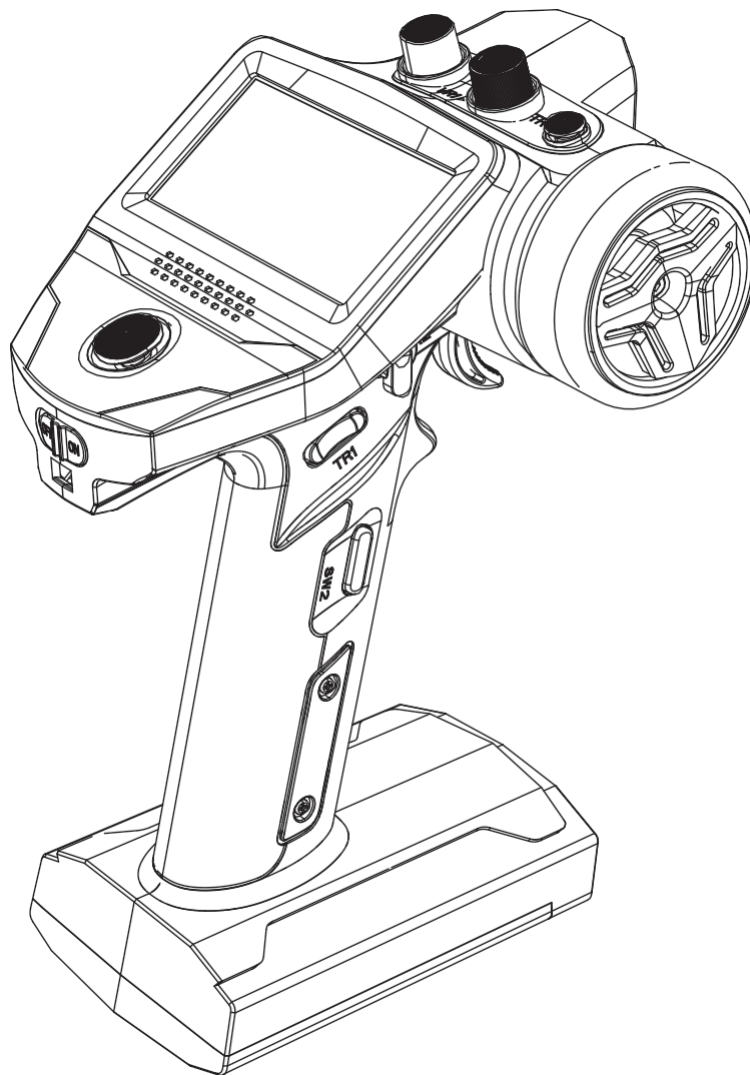


# FS-G7P+

## Manuel d'utilisation

# FLYSKY

Système numérique à saut de fréquence automatique



Copyright ©2025 Flysky Technology Co., Ltd.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook



**WARNING:**

This product is only for 15 years old or above



Merci d'avoir acheté nos produits.

Veuillez lire attentivement ce manuel afin d'assurer votre sécurité personnelle ainsi que celle de votre équipement.

Si vous rencontrez des problèmes lors de l'utilisation, veuillez d'abord consulter ce manuel. Si le problème persiste, veuillez contacter directement le revendeur local ou le service clientèle via le site Web ci-dessous : [www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)

# Sommaire

|                                                               |    |
|---------------------------------------------------------------|----|
| 1. Sécurité.....                                              | 1  |
| 1.1 Symboles de sécurité.....                                 | 1  |
| 1.2 Guide de sécurité.....                                    | 1  |
| 2. Présentation du produit.....                               | 2  |
| 2.1 Présentation de l'émetteur.....                           | 2  |
| 2.2 Présentation du récepteur.....                            | 4  |
| 2.2.1 Voyant d'état.....                                      | 4  |
| 2.2.2 Connecteur.....                                         | 4  |
| 2.3 Antenne.....                                              | 4  |
| 3. Préparation.....                                           | 5  |
| 3.1 Installation de la batterie de l'émetteur.....            | 5  |
| 3.2 Installation du récepteur et du servo.....                | 5  |
| 4. Guide d'utilisation.....                                   | 6  |
| 4.1 Mise sous tension.....                                    | 6  |
| 4.2 Liaison.....                                              | 6  |
| 4.3 Réglage de la LED, du son et du volume de l'émetteur..... | 6  |
| 4.4 Calibrage.....                                            | 7  |
| 4.5 Restauration des paramètres d'usine.....                  | 7  |
| 4.6 Mise hors tension.....                                    | 7  |
| 5. Interface système.....                                     | 8  |
| 6. Menu Fonctions.....                                        | 9  |
| 6.1 Paramètres - Inversion des canaux.....                    | 10 |
| 6.2 Paramètres - Course du servo.....                         | 10 |
| 6.3 Paramètres - Trim neutre.....                             | 11 |
| 6.4 Réglages - Double débattement.....                        | 11 |
| 6.5 Paramètres - Courbe.....                                  | 12 |
| 6.6 Paramètres - Contrôle intelligent du véhicule (SVC).....  | 12 |
| 6.7 Paramètres - Mode débutant.....                           | 13 |
| 6.8 Paramètres - ABS.....                                     | 14 |
| 6.9 Paramètres - IDLE UP.....                                 | 15 |
| 6.10 Paramètres - ENG CUT.....                                | 15 |
| 6.11 Paramètres - VITESSE CH.....                             | 16 |
| 6.12 Canaux auxiliaires-CH3 à CH10.....                       | 16 |
| 6.13 Mixages.....                                             | 17 |
| 6.14 Mixages - Mixages de direction.....                      | 17 |
| 6.15 Mixages de programmation.....                            | 17 |
| 6.16 Minuterie.....                                           | 18 |

|                                                                |    |
|----------------------------------------------------------------|----|
| 6.17 Minuterie – Minuterie .....                               | 18 |
| 6.18 Liste des tours chronométrés .....                        | 18 |
| 6.19 Affectation des commutateurs .....                        | 18 |
| 6.20 Paramètres du récepteur .....                             | 19 |
| 6.21 Paramètres du récepteur - Failsafe.....                   | 19 |
| 6.22 Paramètres du récepteur - Paramètres de liaison .....     | 20 |
| 6.23 Paramètres du récepteur - ALARME DE SIGNAL FAIBLE .....   | 21 |
| 6.24 Paramètres du récepteur - PERTE DE TÉLÉMÉTRIE .....       | 21 |
| 6.25 Paramètres du récepteur - Test de portée .....            | 22 |
| 6.26 Paramètres du récepteur - Capteur .....                   | 22 |
| 6.27 Paramètres du récepteur - Paramètres ESC.....             | 22 |
| 6.28 Paramètres du récepteur - Paramètres i-BUS FS-CEV04 ..... | 23 |
| 6.29 Modèle .....                                              | 24 |
| 6.30 Paramètres système .....                                  | 25 |
| 6.31 Paramètres système - Paramètres système .....             | 25 |
| 6.32 Paramètres système - Calibrage du stick.....              | 26 |
| 6.33 Paramètres système - Mise à jour du micrologiciel .....   | 26 |
| 6.34 Paramètres système - Réinitialisation d'usine.....        | 27 |
| 6.35 Paramètres système - Centre d'aide .....                  | 27 |
| 6.36 Paramètres système - À propos .....                       | 27 |
| 7. Spécifications du produit.....                              | 28 |
| 7.1 Caractéristiques techniques de l'émetteur FS-G7P+ .....    | 28 |
| 7.2 Spécifications du récepteur FS-R11P .....                  | 29 |
| 8. Liste de colisage .....                                     | 30 |
| 9. Certification .....                                         | 31 |
| 9.1 Déclaration DoC .....                                      | 31 |
| 9.2 Avertissement CE .....                                     | 31 |
| 9.3 Déclaration FCC.....                                       | 31 |
| 9.4 Élimination respectueuse de l'environnement .....          | 32 |

## 1. Sécurité

### 1.1 Symboles de sécurité

Prêtez une attention particulière aux symboles suivants et à leur signification. Le non-respect de ces avertissements peut entraîner des dommages, des blessures ou la mort.

|                                                                                                 |                                                                                            |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------|
|  Danger        | • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures graves, voire mortelles. |
|  Avertissement | • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures graves.                  |
|  Attention     | • Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures légères.                 |

### 1.2 Guide de sécurité



**Interdit**



**Obligatoire**



- N'utilisez pas le produit la nuit ou par mauvais temps, comme en cas de pluie ou d'orage. Cela peut provoquer un fonctionnement irrégulier ou une perte de contrôle.
- N'utilisez pas le produit lorsque la visibilité est réduite.
- N'utilisez pas le produit les jours de pluie ou de neige. Toute exposition à l'humidité (eau ou neige) peut entraîner un fonctionnement irrégulier ou une perte de contrôle.
- Des interférences peuvent entraîner une perte de contrôle. Pour assurer votre sécurité et celle des autres, n'utilisez pas le produit dans les endroits suivants :
  - À proximité de tout site où d'autres activités de radiocommande peuvent avoir lieu
  - À proximité de lignes électriques ou d'antennes de communication
  - À proximité de personnes ou de routes
  - Sur tout plan d'eau où se trouvent des bateaux de passagers
- N'utilisez pas ce produit lorsque vous êtes fatigué, mal à l'aise ou sous l'influence de l'alcool ou de drogues. Cela pourrait causer des blessures graves à vous-même ou à d'autres personnes.
- La bande radio 2,4 GHz est limitée à la ligne de visée. Gardez toujours votre modèle à portée de vue, car un objet de grande taille peut bloquer le signal RF et entraîner une perte de contrôle.
- Ne touchez aucune partie du modèle susceptible de générer de la chaleur pendant son fonctionnement ou immédiatement après son utilisation. Le moteur ou le variateur de vitesse peuvent être très chauds et provoquer de graves brûlures.



- Une mauvaise utilisation de ce produit peut entraîner des blessures graves, voire mortelles. Pour garantir votre sécurité et celle de votre équipement, lisez ce manuel et suivez les instructions.
- Assurez-vous que le produit est correctement installé dans votre modèle. Le non-respect de cette consigne peut entraîner des blessures graves.
- Veillez à déconnecter la batterie du récepteur avant d'éteindre l'émetteur. Le non-respect de cette consigne peut entraîner un fonctionnement involontaire et provoquer un accident.
- Assurez-vous que tous les servos fonctionnent dans le bon sens. Si ce n'est pas le cas, réglez d'abord le sens.
- Assurez-vous que le modèle reste dans la portée maximale du système afin d'éviter toute perte de contrôle.



微信公众号



Bilibili



Website

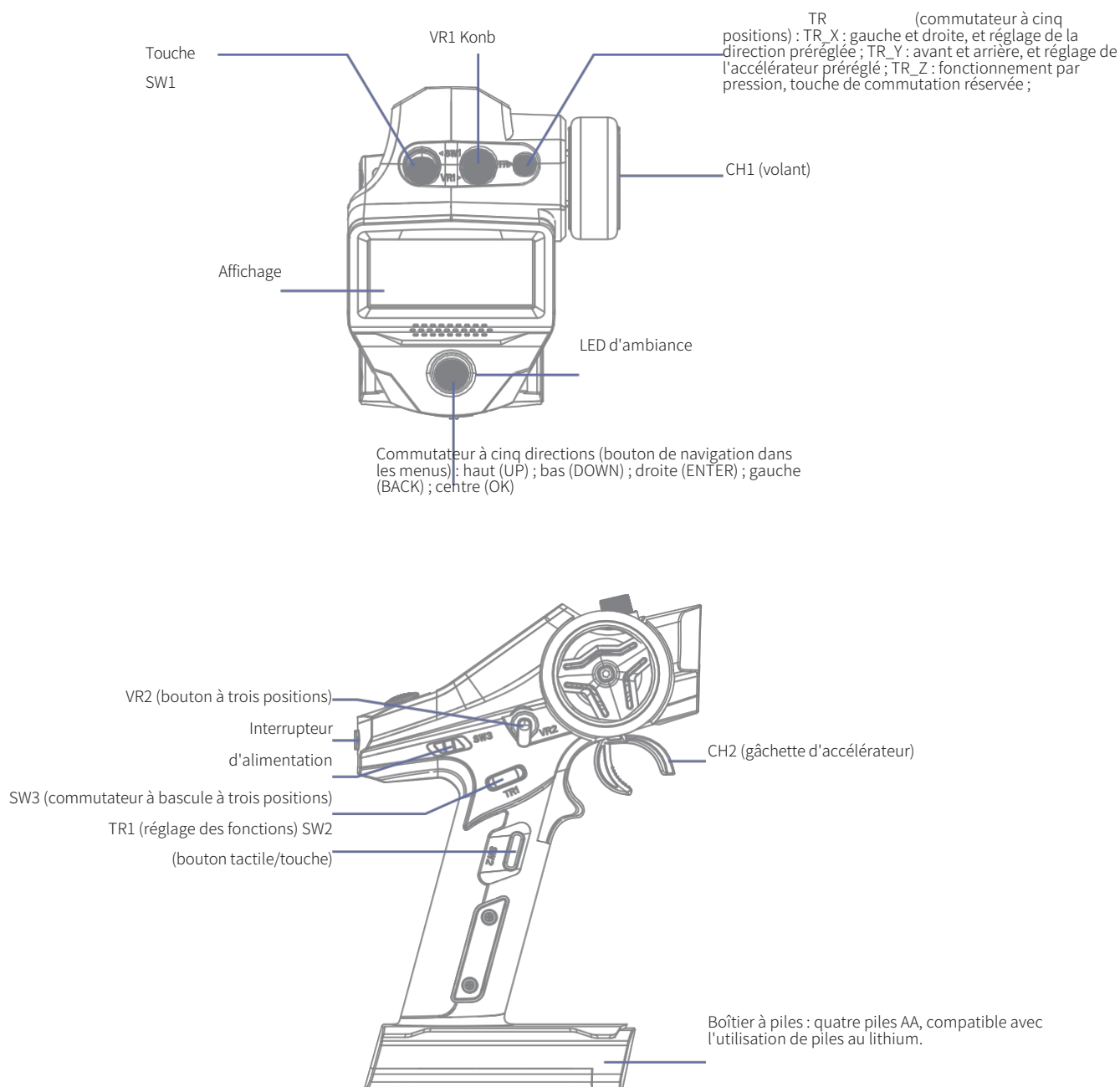


Facebook

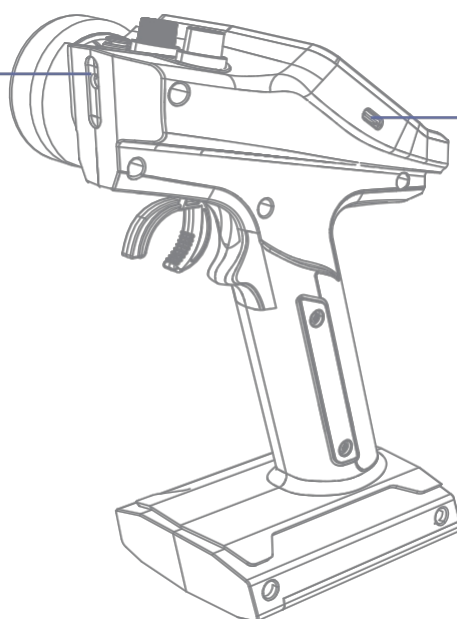
## 2. Présentation du produit

Ce produit utilise le système numérique à saut de fréquence automatique amélioré ANT (protocole Ant) 2,4 GHz, composé d'un émetteur FS-G7P+ et d'un récepteur FS-R11P. Il dispose d'une sortie de 10 canaux, compatible avec les modèles réduits de voitures, bateaux, etc.

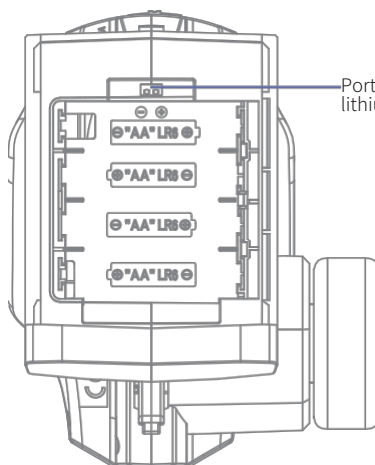
### 2.1 Présentation de l'émetteur



Port fixe pour le support d'un  
téléphone portable



Port USB Type-C : mise à jour du  
micrologiciel, émulateur USB et  
alimentation du système



Port JST : pour l'alimentation via une pile au  
lithium 2s.



微信公众号



Bilibili



Website

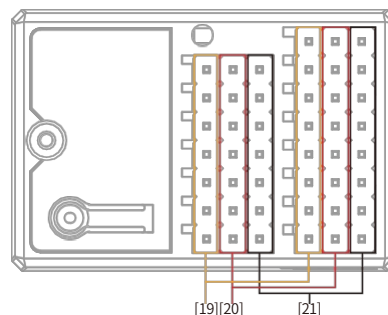
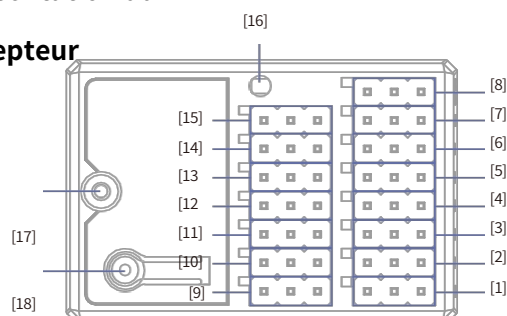


Facebook

## numérique

## 2.2 Présentation du

## récepteur



|      |                                                         |      |                                               |
|------|---------------------------------------------------------|------|-----------------------------------------------|
| [1]  | CH1/P(PWM/PPM)                                          | [12] | CH10                                          |
| [2]  | CH2                                                     | [13] | CH11                                          |
| [3]  | CH3                                                     | [14] | Connecteur SENS                               |
| [4]  | CH4                                                     | [15] | Connecteur SERVO                              |
| [5]  | CH5                                                     | [16] | LED                                           |
| [6]  | CH6                                                     | [17] | Antenne                                       |
| [7]  | Connecteur BIND                                         | [18] | Bouton BIND                                   |
| [8]  | VCC/BVD (connecteur d'alimentation/tension de batterie) | [19] | Broche de signal                              |
| [9]  | CH7                                                     | [20] | « + » (connecter à l'anode de la batterie)    |
| [10] | CH8                                                     | [21] | « - » (connecter à la cathode de la batterie) |
| [11] | CH9                                                     |      |                                               |

## 2.2.1 LED d'état

La LED d'état indique l'état d'alimentation du récepteur et son état de fonctionnement. Éteinte : le récepteur n'est pas sous tension.

Allumée en continu : le récepteur fonctionne normalement.

Clignotement rapide : le récepteur est en mode liaison.

Clignotement lent : l'émetteur associé est hors tension, ou il n'a pas été associé à un émetteur, ou le récepteur ne reçoit aucun signal.

Trois clignotements suivis d'un arrêt : le récepteur est en mode de mise à jour forcée.

## 2.2.2 Connecteur

Tous les connecteurs de canal sont des broches standard de 2,54 mm\*3 broches, et les connecteurs sont utilisés pour connecter le récepteur aux différents composants du modèle.

Remarque : lors de l'utilisation, veuillez prêter attention aux repères indicateurs sur le récepteur afin de garantir un fonctionnement correct. Certains repères peuvent être situés sur le côté du récepteur. Veuillez respecter les indications fournies par les repères afin d'éviter toute utilisation incorrecte ou tout dommage à l'équipement.

## 2.3 Antenne

Il s'agit d'une antenne externe.

**Attention** • Ne tirez pas sur l'antenne du récepteur. Ne liez pas l'antenne et le câble du servo ensemble.

**Avertissement** • Ne placez pas l'antenne à proximité de matériaux métalliques, car cela affecterait la puissance du signal du récepteur. Maintenez l'antenne du récepteur à au moins 1 cm de tout matériau conducteur tel que le carbone ou le métal.



## 3. Préparation

Avant toute utilisation, veuillez installer la batterie et connecter les appareils conformément à la séquence et au guide décrits dans ce chapitre.

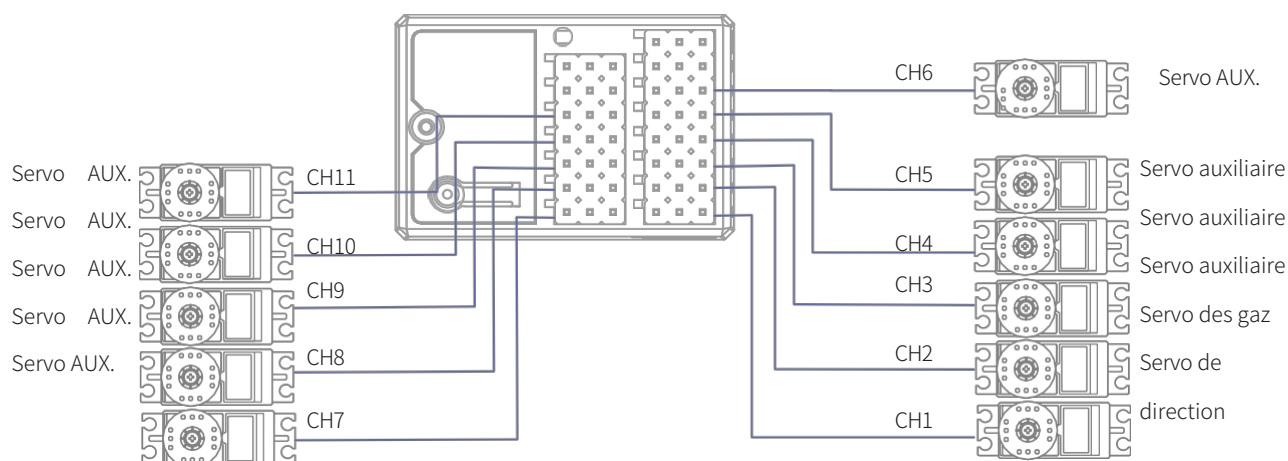
### 3.1 Installation de la batterie de l'émetteur

|                                                                                                 |                                                                                               |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------|
|  <b>Danger</b> | • Utilisez uniquement la batterie spécifiée (4 piles AA).                                     |
|  <b>Danger</b> | • N'ouvrez pas, ne démontez pas et n'essayez pas de réparer la batterie.                      |
|  <b>Danger</b> | • N'écrasez pas/ne percez pas la pile et ne court-circuitez pas les contacts externes.        |
|  <b>Danger</b> | • Ne pas exposer à une chaleur excessive ou à des liquides.                                   |
|  <b>Danger</b> | • Ne laissez pas tomber la batterie et ne l'exposez pas à des chocs ou vibrations importants. |
|  <b>Danger</b> | • Conservez toujours la batterie dans un endroit frais et sec.                                |
|  <b>Danger</b> | • N'utilisez pas la batterie si elle est endommagée.                                          |

Type de batterie : piles AA ou batteries lithium 2S Connecteur JST à l'intérieur du compartiment à piles. Veuillez suivre les étapes ci-dessous pour installer les piles de l'émetteur :

1. Ouvrez le couvercle du compartiment à piles.
2. Insérez 4 piles AA suffisamment chargées dans le compartiment à piles. Assurez-vous que les bornes métalliques des piles sont en contact avec les bornes métalliques à l'intérieur du compartiment à piles. Vous devez choisir une batterie au lithium 2S 7,4 V de taille appropriée pour accéder au connecteur JST. Connectez-les correctement.
3. Refermez le compartiment à piles.

### 3.2 Installation du récepteur et du servo



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## 4. Guide d'utilisation

Une fois la préparation terminée, vous pouvez commencer à utiliser le produit en suivant les instructions fournies dans ce chapitre.

### 4.1 Mise sous tension

**Mettez le produit sous tension en suivant les étapes suivantes :**

1. Vérifiez l'état du système pour vous assurer que la batterie est complètement chargée et correctement installée.
2. Placez l'interrupteur en position [On]. L'écran s'allume.
3. Mettez le récepteur sous tension.

|                                                                                                    |                                                                                                                                                                                                           |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <br>Avertissement | <ul style="list-style-type: none"><li>• <b>À ce stade, le système démarre. Veuillez l'utiliser avec précaution. Sinon, cela pourrait causer endommager le produit ou blesser des personnes.</b></li></ul> |
| <br>Avertissement | <ul style="list-style-type: none"><li>• <b>Pour votre sécurité, veuillez mettre l'interrupteur de l'émetteur et l'accélérateur en position de sécurité.</b></li></ul>                                     |

### 4.2 Liaison

Les réglages d'usine de l'émetteur et du récepteur sont terminés avec succès. Si vous devez remplacer l'émetteur ou le récepteur par un autre, veuillez suivre les étapes ci-dessous pour effectuer la liaison. Le récepteur prend en charge la liaison **BIDIRECTIONNELLE** et la liaison **UNIDIRECTIONNELLE**. L'émetteur affichera les informations renvoyées par le récepteur une fois la liaison **BIDIRECTIONNELLE** terminée. La liaison **UNIDIRECTIONNELLE** est le réglage par défaut. Les étapes sont les suivantes :

1. Allumez l'émetteur, puis sélectionnez **RX SET > BIND SET > STRAT** pour mettre l'émetteur en état de liaison.
2. Connectez le câble d'alimentation au connecteur **BVD/VCC** du récepteur. À ce moment-là, la LED du récepteur clignote lentement.
3. Appuyez sur le bouton **BIND** du récepteur et maintenez-le enfoncé pendant plus de 3 secondes ou appuyez sur la touche **BIND** du récepteur et maintenez-la enfoncée pour le mettre sous tension.
4. Une fois que le voyant LED du récepteur clignote lentement, placez manuellement l'émetteur pour quitter l'état de liaison. À ce moment-là, le voyant LED du récepteur reste allumé, indiquant que la liaison a réussi.
5. Vérifiez que l'émetteur et le récepteur fonctionnent correctement. Si vous devez effectuer une nouvelle liaison, répétez les étapes ci-dessus.

Remarque : si le mode **TWO WAY** est sélectionné côté émetteur, lorsque le voyant LED du récepteur passe d'un clignotement rapide à un éclairage fixe, la connexion est établie.

|                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <ul style="list-style-type: none"><li>• <b>La procédure s'applique uniquement à la liaison entre l'émetteur FS-G7P+ et le récepteur FS-R11P. Les méthodes de liaison varient selon les récepteurs. Pour plus de détails sur les opérations, vous pouvez consulter le site officiel de FLYSKY afin d'obtenir le manuel du récepteur ou d'autres informations connexes.</b></li></ul> |
| <ul style="list-style-type: none"><li>• <b>Étant donné que le produit est constamment mis à jour, veuillez consulter le site officiel de FLYSKY pour obtenir la dernière liste de compatibilité des émetteurs et récepteurs.</b></li></ul>                                                                                                                                          |

Ce système est compatible avec la plupart de nos modèles de récepteurs utilisant le protocole ANT. Les détails sont les suivants :

Norme RF : 2,4 GHz Protocole ANT

Modèle de récepteur : FS-R11P

### 4.3 Réglage de la LED, du son et du volume de l'émetteur

Cette LED est une lumière monochromatique. Vous pouvez régler son état ON et OFF. Vous pouvez activer ou désactiver le son pour le



Fonctionnement du système et alarmes. Pour le fonctionnement du système et les alarmes, vous pouvez activer/désactiver le son séparément ou collectivement. De plus, vous pouvez régler le volume sonore séparément.

Veuillez suivre les étapes ci-dessous pour effectuer les réglages :

1. Démarrez l'émetteur et accédez au menu SYSTÈME. Dans les paramètres SYSTÈME, réglez les LED, le SON et le VOLUME.
2. Une fois les réglages terminés, revenez en arrière.

## 4.4 Calibrage

Le calibrage est nécessaire en cas de décalage des données du transmetteur dû à l'usure physique lors d'une utilisation prolongée. À ce stade, nous devons calibrer les données de sortie et l'angle neutre du volant, de la gâchette d'accélérateur, VR1 et VR2.

L'émetteur a été calibré en usine. Si vous devez le recalibrer, veuillez suivre les étapes ci-dessous pour effectuer les réglages :

1. Allumez l'émetteur, accédez au menu système et sélectionnez la fonction d'étalonnage du manche. Suivez les instructions et appuyez sur la touche Start pour lancer l'étalonnage.
2. Tournez le volant et la gâchette respectivement jusqu'à leur course maximale et minimale dans chaque direction, puis relâchez-les. Tournez VR1 jusqu'à sa course maximale et minimale, puis revenez à la position neutre. Actionnez VR2 à gauche et à droite à plusieurs reprises jusqu'à sa course maximale, deux ou trois fois. Enfin, ramenez VR2 à la position neutre.
3. Appuyez sur la touche Retour pour quitter l'interface d'étalonnage. L'étalonnage est terminé. Si la fenêtre contextuelle indique que l'étalonnage a échoué, cela signifie que la commande à étalonner n'a pas atteint la course maximale et minimale, ou que VR1 et VR2 n'ont pas été basculés en position centrale. Un réétalonnage est nécessaire.

## 4.5 Restauration des paramètres d'usine

Lorsque vous souhaitez effacer les données contenues dans l'émetteur, vous pouvez restaurer toutes les données de l'émetteur à leurs valeurs par défaut. Cela signifie que toutes les données et tous les paramètres du modèle sont restaurés à leur état par défaut.

Veuillez suivre les étapes ci-dessous pour restaurer les paramètres d'usine :

1. Allumez l'émetteur, accédez au menu système et sélectionnez la fonction de réinitialisation d'usine. Suivez les instructions et appuyez sur le bouton OK pour lancer la réinitialisation.
2. Une fois la réinitialisation effectuée, le système revient automatiquement à l'interface du menu système et y reste. Cela indique que le système a été restauré aux paramètres d'usine.

## 4.6 Mise hors tension

Veuillez suivre les étapes ci-dessous pour mettre le système hors tension :

1. Mettez le récepteur hors tension.
2. Placez l'interrupteur en position OFF pour éteindre l'émetteur.



### Attention

- Lorsque vous éteignez le système, veuillez à éteindre d'abord le récepteur, puis l'émetteur. Dans le cas contraire, le modèle pourrait être endommagé et des personnes pourraient être blessées.



微信公众号



Bilibili



Website



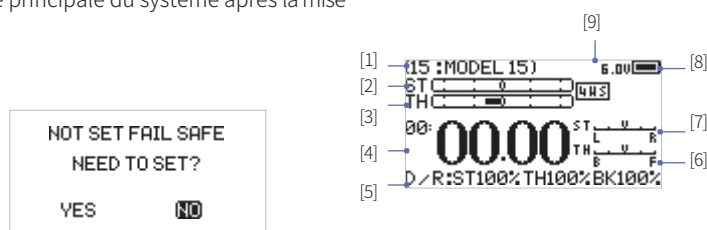
Facebook

## numérique

## 5. Interface système

Interface principale du système

Accédez à l'interface principale du système après la mise sous tension.



|     |                                                     |     |                                        |
|-----|-----------------------------------------------------|-----|----------------------------------------|
| [1] | Nom et numéro du modèle                             | [6] | Affichage du réglage de l'accélérateur |
| [2] | Affichage de la sortie du canal de direction (ST)   | [7] | Affichage du compensateur de direction |
| [3] | Affichage de la sortie du canal d'accélération (TH) | [8] | Affichage de la tension de l'émetteur  |
| [4] | Minuterie                                           | [9] | Signal et puissance                    |
| [5] | Affichage de la sortie DR                           |     |                                        |

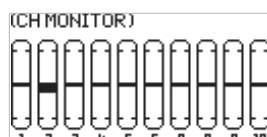
La zone d'affichage de la minuterie de l'interface principale peut être configurée pour afficher la puissance du signal et les informations de tension BVD. Les étapes sont les suivantes.

- Appuyez sur la touche CENTRALE du pavé directionnel et maintenez-la enfoncée pendant 2 secondes pour sélectionner la zone d'affichage de la minuterie.
- Appuyez sur la touche CENTRALE du pavé directionnel pour accéder au menu AFFICHAGE D'ACCUEIL, puis sélectionnez CAPTEUR > OK.



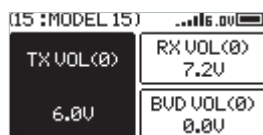
Sous-page 1

Après la mise sous tension, accédez à l'interface principale du système et appuyez sur la touche UP. Appuyez sur la touche Retour pour revenir à l'interface principale du système.



Sous-page 2

Après la mise sous tension, accédez à l'interface principale du système et appuyez sur la touche DOWN. Appuyez sur la touche de retour pour revenir à l'interface principale du système.



Il permet de configurer les capteurs affichés sur la sous-page 2, notamment leur nom, leur ID et leur valeur. Les étapes de configuration sont les suivantes.

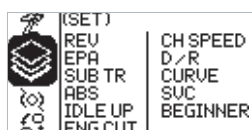
- Accédez à l'interface principale du système et appuyez sur la touche BAS pour accéder à la sous-page 2.
- Appuyez sur la touche CENTRALE du pavé directionnel pour accéder au menu SÉLECTIONNER LE CAPTEUR, puis sélectionnez le capteur que vous souhaitez afficher.



## 6. Menu Fonctions

Description de la fonction :

Dans cet émetteur, nous avons classé les fonctions et créé une nouvelle disposition. Il y a au total 8 catégories d'icônes. Il s'agit de : Configuration (SET), Canal auxiliaire (AUX.CH), MIXES, MINUTERIE, Attribution des commutateurs (SW ASSIGN), Réglages du récepteur (RX SET), MODÈLE, Configuration du système (SYSTEM SET). Après la classification, il sera plus pratique et plus facile de configurer le modèle.



AUX.CH



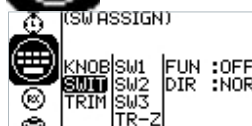
MIXES



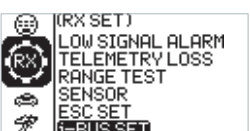
TIMER



SW ASSIGN



RÉGLAGE RX



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

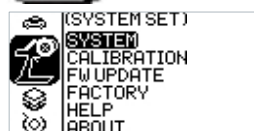
## numérique



MODÈLE



SYSTÈME



Fonctionnement des fonctions :

Dans l'interface principale, appuyez sur la touche OK pour accéder au menu des fonctions. Sélectionnez la catégorie de fonction en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour accéder au menu de niveau supérieur correspondant.

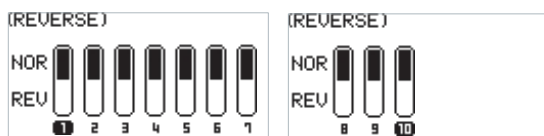
## 6.1 Paramètres - Inversion des canaux

Fonction : effectue le traitement inverse des données de sortie d'un ou plusieurs canaux. Cette fonction est utilisée pour déboguer le modèle.

Application : lors de la conception du modèle, il peut être impossible de déterminer la norme unifiée. Lorsque nous assemblons et déboguons un modèle, nous constatons que le modèle de fonctionnement est inversé par rapport à nos exigences. Par exemple, le modèle se déplace vers la gauche alors que nous voulons qu'il se déplace vers la droite. À ce moment-là, le signal de sortie de l'émetteur doit être ajusté. La fonction d'inversion de canal est utilisée pour ajuster la direction d'action de chaque servomoteur ou moteur et les signaux de sortie.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction REV (inversion des canaux) et appuyez sur la touche OK pour entrer.
2. Sélectionnez le canal que vous souhaitez régler à l'aide des touches UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite à l'aide des touches UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que tous les servos ou moteurs fonctionnent dans le sens souhaité.



## 6.2 Paramètres - Course du servo

Fonction : Ajustez la course de la sortie servo. Cette fonction est utilisée lors du débogage. Elle permet de régler respectivement la course gauche et droite, haut/bas/H/L aux deux extrémités du canal.

Lorsque le modèle est conçu, la taille de la structure peut changer et les spécifications peuvent ne pas être uniformisées. De plus, les actions habituelles de l'opérateur peuvent varier en fonction de sa taille. La fonction de course du servomoteur peut être utilisée pour définir la course requise pour chaque canal afin d'ajuster le



structure correspondante pour obtenir le meilleur résultat possible et obtenir l'effet souhaité. Par exemple : si vous souhaitez que l'action de rotation soit moins importante, vous pouvez réduire la valeur du canal de direction aux deux extrémités. De cette manière, l'action de rotation devrait être moins importante et moins susceptible de provoquer une vrille.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction EPA (course du servo) et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez le canal que vous souhaitez régler à l'aide des touches HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite à l'aide des touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les directions d'action du servo ou du moteur correspondent aux courses réelles attendues.

```
(END POINT ADJUST)
ST : L 100 R 100
TH : B 100 F 100
CH3: L 100 H 100
CH4: L 100 H 100
CH5: L 100 H 100
```

## 6.3 Paramètres - Trim neutre

Fonction : définit et ajuste les données neutres de chaque canal.

Cette fonction est principalement utilisée pour l'ajustement du modèle lors de l'assemblage et du débogage. Par exemple, lorsque le véhicule est à l'arrêt et que le volant de la télécommande est en position neutre, si vous constatez que les roues dévient de la direction rectiligne, vous pouvez facilement corriger cela grâce à cette fonction. À ce stade, il est difficile et peu pratique d'ajuster la structure du modèle.

Remarque : avant de régler cette fonction, assurez-vous que le canal se déplace dans la bonne direction. Réglages de la fonction :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction SUB TR (trim neutre) et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez le canal que vous souhaitez régler à l'aide de la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite à l'aide de la touche UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Observez et testez la fonction pour vous assurer que les réglages fonctionnent comme prévu.

```
(SUB TRIM)
ST : L 000 CH6 : L 000
TH : B 000 CH7 : L 000
CH3 : L 000 CH8 : L 000
CH4 : L 000 CH9 : L 000
CH5 : L 000 CH10: L 000
```

## 6.4 Paramètres - Double débattement

Le double taux vous permet d'ajuster rapidement la valeur de sortie de certains canaux afin d'obtenir le meilleur effet de manipulation possible. La fonction de taux peut être utilisée pour régler le canal de direction 1, le canal d'accélérateur 2 supérieur, le canal de frein 2 inférieur et le taux de données de sortie. La plage est comprise entre 0 et 100 %. Vous pouvez également régler l'activation et la désactivation. Les deux modes de contrôle peuvent être commutés via le réglage du commutateur de l'application, voir le menu Réglage des touches.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction D/R (Double taux) et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez le canal que vous souhaitez régler à l'aide des touches UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite à l'aide des touches UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage. Lors du réglage, observez en actionnant le volant et la gâchette d'accélérateur du canal correspondant.
3. Vérifiez le fonctionnement pour vous assurer que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.

```
(DUAL RATE)
ST RATE : 100% USE: OFF
TH RATE : 100% USE: OFF
BK RATE : 100% USE: OFF
ST
```



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

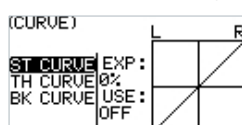
## numérique

## 6.5 Paramètres - Courbe

La fonction Curve permet de régler l'ajustement de la courbe des données de sortie du canal de direction 1, du canal d'accélération 2 supérieur et du canal de freinage 2 inférieur. La plage est comprise entre -100 et +100. Elle permet de modifier la sensibilité de sortie de chaque canal. Lorsque la valeur est élevée, la sensibilité de la position centrale est plus importante et celle des deux positions extrêmes est plus faible. L'inverse est vrai lorsque la valeur est faible.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction CURVE et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez le canal à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Sélectionnez EXP en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK. Appuyez ensuite sur la touche UP/DOWN pour régler les données. Une fois le réglage effectué, appuyez sur la touche RETOUR. Si vous devez activer cette fonction, sélectionnez l'élément USE en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Appuyez sur la touche UP/DOWN pour activer la fonction. Appuyez ensuite sur la touche RETOUR.
3. Testez la fonction pour vérifier que la sortie du canal réglé fonctionne normalement comme prévu.



## 6.6 Paramètres - Contrôle intelligent du véhicule (SVC)

La fonction SVC doit être utilisée avec le récepteur FS-R7V. UTILISATION :

active ou désactive la fonction.

MESIAN CAL : Utilisé pour le gyroscope afin de calibrer la direction et le neutre de l'accélérateur afin d'obtenir les meilleures conditions de conduite lorsque le véhicule roule normalement.

Avant d'activer la fonction SVC, vous devez régler le volume du servo de direction, le trim neutre et l'accélérateur neutre du véhicule afin d'obtenir les meilleures conditions de conduite possibles. Une fois ces réglages effectués, lancez la fonction [Smart Vehicle Control] pour calibrer la position neutre. Chaque fois que vous modifiez le trim ou la courbe d'accélération, vous devez recalibrer la position neutre. L'accélérateur de direction doit être placé en position neutre et immobile pendant le processus de calibrage.

MODE ESP : Utilisé pour la stabilité assistée par modèle. Deux modes sont disponibles : Normal/Verrouillage.

[Normal] : Lorsque le véhicule dévie ou tourne, le gyroscope fournit automatiquement une compensation opposée pour contrôler le servo afin de le maintenir stable ou d'empêcher la dérive en fonction de la vitesse angulaire générée.

[Verrouillage] : si le volant est à retour au centre, le gyroscope contrôlera le servo dans la direction opposée en fonction de l'angle de lacet lorsque le véhicule dévie, afin de le ramener dans la direction prévue (si le volant n'est pas à retour au centre en « mode Verrouillage », cela sera identique au « mode Normal »).

INVERSION : Vous pouvez définir la direction du canal lorsque le gyroscope se mélange avec le canal de direction.

ST GAIN : Permet de modifier la sensibilité du canal de commande de mixage. La plage de réglage est comprise entre 0 % et 100 %.



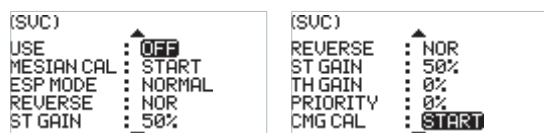
**TH GAIN** : Permet de modifier la sensibilité du canal de régulation du mélange. La plage de réglage est comprise entre 0 % et 100 %.

**PRIORITÉ** : Permet de définir le rapport de contrôle entre le volant et le gyroscope dans la direction, c'est-à-dire le rayon de braquage. Lors d'un virage à l'aide du volant, l'angle de braquage sera réduit en raison de l'influence du mélange gyroscopique. Lorsque la valeur est de 0 %, le contrôle du mélange est le plus fort, c'est-à-dire que le rayon de braquage est le plus grand. Lorsque la valeur est de 100 %, le contrôle du mélange est de 0, c'est-à-dire que le rayon de braquage est le plus petit. La plage de réglage est comprise entre 0 % et 100 %.

**CMG CAL** : Utilisé pour la première fois pour activer le gyroscope via la liaison ou le calibrage du gyroscope requis après le remplacement. Le modèle reste stable et immobile. Cliquez sur CMG CAL. La LED du récepteur clignote deux fois et un menu apparaît côté émetteur pour indiquer que le calibrage a réussi.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction SVC et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez un élément de fonction à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Appuyez ensuite sur la touche HAUT/BAS pour régler les données ou sélectionner un élément approprié. Une fois le réglage effectué, appuyez sur la touche Retour. Si vous devez activer cette fonction, sélectionnez l'élément USE en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Appuyez sur la touche UP/DOWN pour sélectionner ON afin d'activer la fonction. Appuyez ensuite sur la touche retour.

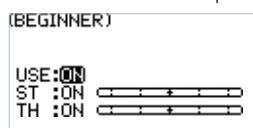


## 6.7 Paramètres - Mode débutant

La fonction mode débutant permet de régler la limite de sortie du canal de direction et du canal d'accélération. Une fois cette fonction activée, la sortie du canal n'est plus que de 50 %. De cette manière, le débutant peut facilement conduire le véhicule dans des conditions de vitesse et d'angle de braquage limités.

Réglages de la fonction :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction BEGINNER et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

## 6.8 Paramètres-ABS

Cette fonction permet de régler le freinage par impulsions, c'est-à-dire que les freins sont relâchés périodiquement lorsque le freinage est déclenché, afin d'éviter le dérapage, la dérive ou le sous-virage dus au blocage des roues.

Il existe sept éléments pour le réglage de la fonction A.B.S., notamment **USE**, **RETURN**, **DELAY**, **CYCLE**, **POINT**, **DUTY** et **ST MIXING**.

**UTILISATION** : Pour activer ou désactiver la fonction. Réglez-la sur ON pour activer la fonction. La valeur par défaut est OFF.

**RETURN** : Contrôle la réduction du freinage pendant chaque impulsion. Il peut être réglé sur n'importe quelle valeur comprise entre

0 % et 100 %, et la valeur par incrément est de 1 %. La valeur par défaut est 50 %. Si la valeur est réglée sur 60 %, lorsque les freins sont activés, le système supprime 60 % de la force de freinage à chaque impulsion. Lorsque la valeur est réglée sur 100 %, il n'y a pas de freinage.

**DELAY** : Détermine le temps nécessaire au système A.B.S. pour entrer en action. Il peut être réglé sur n'importe quelle valeur comprise entre 0 % et 100 %, par incréments de 1 %. Par défaut, il est réglé sur 0 %. Avec un réglage de 0 %, le système A.B.S. entre en action dès que le frein est actionné. Plus la valeur est élevée, plus le délai d'activation de l'A.B.S. est long. Lorsque le réglage est de 0 %, il n'y a pas de délai, ce qui signifie que les freins sont actionnés dès qu'ils sont déclenchés. Le réglage maximal de 100 % entraîne un délai de 2 secondes.

**CYCLE** : Permet de régler l'intervalle entre les impulsions. La plage de réglage est comprise entre 20 % et 100 %, et la valeur par incrément est de 1 %. La valeur par défaut est 50 %. Plus la valeur est élevée, plus l'intervalle entre les impulsions est long. La valeur 100 % indique que l'intervalle est de 0,5 s.

**POINT** : Permet de régler la position de départ de la fonction de freinage par impulsions. La plage de réglage est comprise entre 10 % et 100 %, et la valeur par incrément est de 1 %. La valeur par défaut est 30 %. Plus la valeur est élevée, plus la position du levier qui déclenche la fonction de freinage par impulsions est proche de la position de freinage maximal. 0 %-100 % correspond à la course totale de la manette des gaz.

**FONCTION** : Permet de régler la durée du cycle de freinage-relâchement dans le freinage par impulsions entre -4 et +4. Valeur par défaut : 0, c'est-à-dire que la durée de relâchement du frein et celle du freinage sont identiques. Lorsque la valeur est modifiée, les durées maximale et minimale de l'onde carrée de l'impulsion de freinage changent en conséquence. Vous pouvez régler le rapport entre le freinage et le relâchement. Le rapport est de 1:1 lorsque la durée du cycle est réglée sur « 0 ». Le rapport est de 1:2 lorsque la durée du cycle est réglée sur « 1 ». Et le rapport est de 2:1 lorsque la durée du cycle est réglée sur « -1 ». L'A.B.S. peut être réduit automatiquement dans les virages. Cette fonction combine le freinage et la direction pour réduire l'A.B.S. ou le remplacer par une pression de freinage constante. Le pourcentage représente la position de déclenchement sur toute sa plage de mouvement. E représente l'intérieur, N représente l'extérieur ; si 50 % N est réglé, la fonction ABS est active lorsqu'elle se trouve dans les 50 % (10 % N-50 % N), et en dehors des 50 % (50 % N-100 % N) pour désactiver la fonction ABS ; Si 50 % E est défini, la fonction ABS sera désactivée à moins de 50 % (10 % E-50 % E), et la fonction ABS sera activée au-delà de 50 % (50 % E-100 % E).

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction ABS et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite en appuyant sur UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.

```
(ABS)
USE      : OFF
RETURN   : 050%
DELAY    : 000%
CYCLE     : 050%
POINT    : 030%
TH
```

```
(ABS)
DELAY    : 000%
CYCLE     : 050%
POINT    : 030%
DUTY     : 0
ST MIXING : OFF
TH
```



## 6.9 Paramètres-IDLE UP

La fonction d'accélération au ralenti sert à régler le régime de ralenti du moteur lorsque le levier de carburant est en position neutre. Après avoir réglé le régime de ralenti, vous pouvez préchauffer le moteur afin d'éviter qu'il ne cale.

Il existe trois éléments pour le réglage de la fonction IDLE UP, à savoir USE, TYPE et RATE.

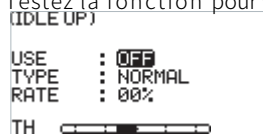
USE : pour activer ou désactiver la fonction.

TYPE : Sélectionnez un mode entre NORMAL et LOCKING. En mode NORMAL, lorsque vous tirez la gâchette vers l'arrière, les données du canal continuent de diminuer. En mode LOCKING, les données de sortie du canal sont verrouillées à la valeur définie lorsque vous tirez la gâchette vers l'arrière.

RATE : Permet de définir une valeur pour IDLE UP. Elle peut être réglée sur n'importe quelle valeur comprise entre -50 % et 50 %, par incréments de 1 %. La valeur par défaut est 0 %.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction IDLE UP et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



## 6.10 Paramètres-ENG CUT

Lorsque la fonction Engine Cut est activée, le canal d'accélérateur émet la valeur prédéfinie et le déclencheur d'accélérateur ne peut pas contrôler la valeur de sortie du canal d'accélérateur.

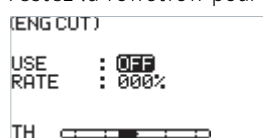
Il existe deux éléments pour cela, à savoir USE et RATE.

USE : pour activer ou désactiver la fonction.

TAUX : Permet de définir une valeur prédéfinie pour ENG CUT. Elle peut être réglée sur n'importe quelle valeur comprise entre -100 % et 100 %. Par défaut, elle est réglée sur 0 %. La valeur par incrément est de 1 %.

Réglages de la fonction :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction ENG CUT et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

**6.11 Paramètres - VITESSE DU CANAL**

Cette fonction vous permet de régler la vitesse de braquage, la vitesse d'avance et la vitesse de freinage. Le délai minimum est de 0,00 s, le délai maximum est de 10,00 s et la valeur par défaut est réglée sur 0,00 s. Le pas de réglage est de 0,02 s.

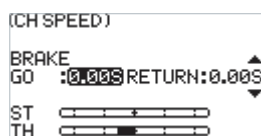
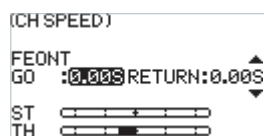
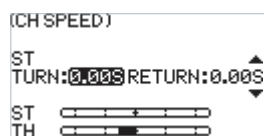
**ST** : pour régler la vitesse de réponse de la direction. Il est possible de régler respectivement la vitesse lorsque le volant tourne ou lorsqu'il revient en position neutre.

**AVANT** : Permet de régler la vitesse de réponse lors des mouvements vers l'avant. Il est possible de régler respectivement la vitesse lorsque l'accélérateur est en position avant ou lorsqu'il revient en position neutre.

**FREIN** : Permet de régler la vitesse de réponse lors d'un mouvement vers l'arrière ou d'un freinage. Il est possible de régler respectivement la vitesse lorsque l'accélérateur est actionné vers l'arrière/freine ou revient en position neutre.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SET, sélectionnez la fonction CH SPEED et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.

**6.12 Canaux auxiliaires - CH3 à CH10**

Pour certains modèles dotés de fonctions complexes, nous fournissons jusqu'à 10 canaux de sortie, dont 8 sont des canaux auxiliaires permettant un contrôle plus efficace de plusieurs fonctions de différentes manières. La fonction Canaux auxiliaires permet de définir les paramètres de contrôle pour les canaux CH3 à CH10, en attribuant des contrôles ciblés aux canaux pour leur fonctionnement.

Paramètres de fonction :

1. Dans le menu AUX.CH, sélectionnez CH3 à CH10 et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



## 6.13 Mixages

La fonction Mixes est activée pour certains modèles qui nécessitent deux canaux fonctionnant conjointement. La fonction Mixing channel offre 1 mixage de pilotage et 5 mixages programmables.

Réglages de la fonction :

Dans l'interface principale, appuyez sur la touche OK pour accéder au menu des fonctions. Sélectionnez le menu MIXES en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour accéder au mode d'édition.



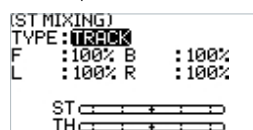
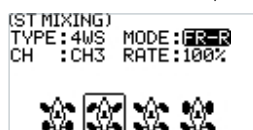
## 6.14 Mixages - Mixages de pilotage

Il s'agit d'une fonction de mixage spéciale. Le ST MIXING (Steering Mix) offre deux types de mixage, à savoir le mixeur TRACK (spécifique à la voie) et le mixeur 4WS.

Le mélangeur 4WS propose 4 schémas différents pour les roues avant et arrière afin de répondre aux différents scénarios d'exigences pour différents véhicules.

Réglages de la fonction :

1. Dans le menu MIXES, sélectionnez ST MIXING et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches HAUT/BAS. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.

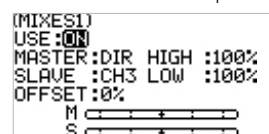


## 6.15 Mixage - Programmation des mixages

La fonction de mixage de programmation permet de mixer les données de sortie d'un canal vers un autre canal à un certain taux, afin d'obtenir l'effet de mixage souhaité.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu MIXES, sélectionnez un MIX et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches UP/DOWN. Appuyez sur Return après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

## 6.16 Minuterie

Le menu Minuterie offre deux fonctions : MINUTERIE et LISTE DES TOURS.

Réglages des fonctions :

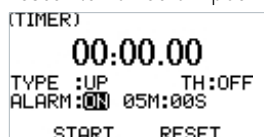
Dans l'interface principale, appuyez sur la touche OK pour accéder au menu des fonctions. Sélectionnez ensuite le menu TIMER en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour accéder au mode édition.

## 6.17 Minuterie – Minuterie

La fonction Minuterie sert à chronométrer les courses, notamment pour le comptage, le compte à rebours et le comptage des tours. Vous pouvez également l'utiliser pour tester un réservoir de carburant ou une batterie pleine et confirmer la durée d'utilisation. Dans les paramètres de l'alarme, vous pouvez régler l'heure à laquelle l'alarme se déclenche lorsque la minuterie démarre. Par exemple, réglez-la sur 05M00S. Cela signifie que l'alarme se déclenchera lorsque le compte à rebours atteindra 5 minutes.

Paramètres de la fonction :

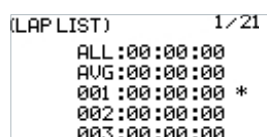
1. Dans le menu TIMER, sélectionnez TIMER et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches UP/DOWN. Appuyez sur Retour après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de réglage fonctionnent normalement comme prévu.



## 6.18 Liste des intervalles de la minuterie

La page d'affichage des données n'est disponible que lorsque vous utilisez la fonction de comptage des tours. Vous pouvez consulter la durée totale, le temps au tour le plus rapide et le temps moyen au tour. Vous pouvez ainsi facilement évaluer et ajuster votre conduite afin d'obtenir un bon résultat final. Le démarrage et l'arrêt du chronométrage des tours peuvent être réglés via le menu Réglage des touches. Pour plus de détails, consultez le menu Réglage des touches.

Appuyez sur le bouton central du commutateur à cinq directions et maintenez-le enfoncé jusqu'à ce qu'un menu contextuel apparaisse, puis sélectionnez OK. Appuyez ensuite sur le bouton central pour effacer la liste des temps intermédiaires.

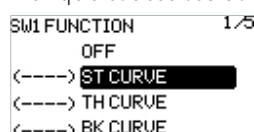
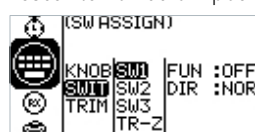


## 6.19 Attribution des commutateurs

La fonction de réglage des touches consiste à attribuer des commutateurs à certaines fonctions afin de contrôler la sortie des actions nécessaires via le commutateur spécifié. Selon les types, elle comprend le trim, le commutateur et le bouton.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu SW ASSIGN (affectation des commutateurs), sélectionnez un élément et appuyez sur la touche OK.
2. Sélectionnez l'élément que vous souhaitez régler en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition. Réglez ensuite l'élément en appuyant sur les touches UP/DOWN. Appuyez sur la touche Return après le réglage.
3. Testez la fonction pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent normalement comme prévu.



## 6.20 Paramètres du récepteur

Le menu RX SET (réglage du récepteur) propose plusieurs menus de réglage des fonctions qui vous permettent de configurer le système récepteur dans tous ses aspects. Il s'agit des menus FAILSAFE, BIND SET, LOW SIGNAL ALARM, TELEMETRY LOSS, RANGE TEST, SENSOR, ESC SET et I-BUS SET.

Réglages des fonctions :

Dans l'interface principale, appuyez sur la touche OK pour accéder au menu des fonctions. Sélectionnez le menu RX SET (réglage du récepteur) en appuyant sur la touche UP/DOWN. Appuyez sur la touche OK pour accéder à l'interface de réglage des fonctions.



## 6.21 Réglages du récepteur - Failsafe

La fonction Failsafe est utilisée lorsque le récepteur perd le signal radio et est hors de contrôle. Le récepteur effectue la sortie du canal selon la valeur Failsafe définie afin de protéger la sécurité du modèle et du personnel.

### TEMPS DE RÉPONSE

Permet de régler le temps de jugement de la sécurité intégrée, la plage de réglage est comprise entre 250 ms et 1 000 ms. La valeur par défaut est 300 ms.

Réglages des fonctions :

Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis réglez le délai de jugement de sécurité en appuyant sur la touche HAUT/BAS. Une fois les réglages terminés, appuyez simplement sur la touche Retour.

**Pour les signaux i-BUS/PPM/PWM. Il peut être réglé sur Non défini, DÉSACTIVÉ ou ACTIVÉ.**

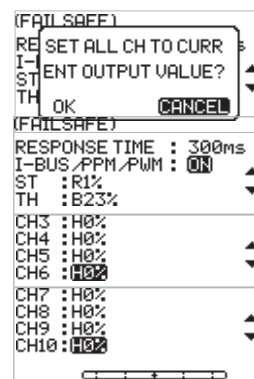
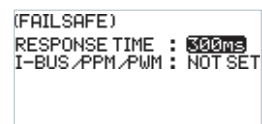
Non défini : la sécurité intégrée n'a pas été définie et il n'y a pas de sortie en cas de perte de contrôle.

Désactivé : aucune sortie pour le canal i-BUS/PPM/PWM.

ON : le canal i-BUS/PPM/PWM émet respectivement la valeur définie. Vous pouvez donc définir une valeur respective pour chaque canal de 1 à 10. Par défaut, cette valeur correspond à la lecture de la valeur de sortie actuelle du canal.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu FAILSAFE, sélectionnez [I-BUS/PPM/PWM : NOT SET] en appuyant sur la touche UP/DOWN ;
2. Appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis sélectionnez [ON]. Le système affiche alors une interface contextuelle. Réglez les commandes correspondantes sur les positions souhaitées et maintenez-les si nécessaire. Sélectionnez [OK] dans l'interface contextuelle. Tous les réglages des valeurs de sécurité intégrée des canaux sont maintenant terminés.
3. Pour régler un canal individuel, sélectionnez le canal à régler, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition.
4. Sélectionnez la valeur appropriée ou réglez la commande correspondante sur la position souhaitée et maintenez-la enfoncée, puis appuyez simplement sur la touche retour.



Remarques :

1. Comme les informations du signal S.BUS contiennent des bits d'indicateur de sécurité intégrée, les informations de sécurité intégrée peuvent être transmises aux appareils suivants par les bits d'indicateur de sécurité intégrée plutôt que par un état sans sortie. Les appareils suivants réagissent en fonction des informations analysées pour les bits d'indicateur de sécurité intégrée.
2. Pour les signaux PWM/PPM/i-BUS sans bits d'indicateur de sécurité intégrée, il prend en charge le réglage du signal de sortie sur OFF en cas de sécurité intégrée, transmettant les informations de sécurité intégrée aux dispositifs suivants par un état sans sortie.
3. Cette option n'est pas activée par défaut. Le récepteur ne transmettra donc aucune sortie en cas de perte du signal RC.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

## 6.22 Paramètres du récepteur - Paramètres de liaison

L'émetteur et le récepteur ont été appairés avant la livraison et peuvent être utilisés directement. Si vous souhaitez remplacer le récepteur, vous devez appairer le nouveau récepteur avec l'émetteur à l'aide de la fonction d'appairage avant de pouvoir les utiliser normalement.

Cinq paramètres (système RF, type RF, type de réception, mode de sortie, fréquence) et une touche BIND sont fournis à des fins de réglage.

**RF SYS** : Pour choisir entre Fast (Rapide) et Routine (Routine). En mode Routine, si le système RF de l'émetteur est réglé sur Routine, il dispose d'une forte capacité anti-interférence pour les autres modèles situés dans la même environnement et à une distance plus proche. En mode rapide, si le système RF de l'émetteur est réglé sur « Fast », il présente une forte capacité de coexistence entre les émetteurs du même modèle situés dans le même environnement et à une distance plus proche, ainsi qu'une latence plus faible.

**Type RF** : deux options sont disponibles, ANT1WAY unidirectionnel et ANT2WAY bidirectionnel. Si vous utilisez un récepteur bidirectionnel, il est recommandé de sélectionner ANT2WAY bidirectionnel, qui peut vous offrir une meilleure expérience avec plus d'informations en retour.

**ANT1WAY** signifie mode unidirectionnel. Dans ce mode, seul l'émetteur envoie des commandes au récepteur, tandis que le récepteur exécute les commandes reçues de l'émetteur. L'avantage est qu'il permet à plusieurs utilisateurs d'utiliser simultanément le même site avec moins d'interférences.

**ANT2WAY** signifie « mode bidirectionnel », qui permet de configurer l'intercommunication entre l'émetteur et le récepteur avec les fonctions correspondantes, afin que les informations de base du modèle puissent être fournies à l'utilisateur en temps réel. Par exemple, si vous souhaitez connaître la tension de la batterie du véhicule modèle, vous pouvez activer cette option et connecter le récepteur configuré avec cette fonction, puis vous pouvez lire la valeur de la tension de la batterie sur l'émetteur.

**Type de récepteur** : deux options sont disponibles, à savoir le récepteur standard et le récepteur deux-en-un, qui peuvent être sélectionnés en fonction du récepteur que vous utilisez. L'option récepteur deux-en-un désigne un récepteur configuré avec un ESC ; toutefois, les récepteurs standard sont fournis par défaut. Pour plus de détails, veuillez consulter notre site Web afin d'en savoir plus sur les modèles concernés.

**Mode de sortie** : Il existe quatre modes de sortie optionnels (combinaison de deux modes de sortie), à savoir PWM/SBUS, PPM/IBUS, PWM/IBUS, PPM/SBUS, qui peuvent être sélectionnés en fonction des besoins réels.

**Fréquence du servo** : Il existe trois modes de sortie optionnels, à savoir analogique, numérique et autres, qui peuvent être sélectionnés en fonction du type de servo. Le chiffre suivant chaque option sert à régler la fréquence de la sortie du servo.

**Remarque** : La fréquence des servomoteurs analogiques, numériques et autres est respectivement de 60 Hz, 380 Hz et 50 Hz-400 Hz.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu BIND SET, sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour le modifier. Réglez la valeur souhaitée en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour confirmer le réglage.
2. Une fois le réglage et la configuration terminés, sélectionnez START en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour établir la liaison avec le récepteur. Pour plus de détails, veuillez vous reporter au chapitre consacré à la liaison et au guide de démarrage rapide.
3. Une fois l'étape ci-dessus terminée, effectuez un test pour vérifier que toutes les sorties de canal fonctionnent comme prévu.

```
(BIND)
RF SYS  : Routine
RF STD  : ANT 2 WAY
RX TYPE : STANDARD
OUTPUT  : PWM/IBUS
FREQUENCY: ANALOG
```

```
(BIND)
RF STD  : ANT 2 WAY
RX TYPE : STANDARD
OUTPUT  : PWM/IBUS
FREQUENCY: ANALOG
BINDING : START
```



## 6.23 Réglages du récepteur - ALARME DE SIGNAL FAIBLE

Cette fonction permet de configurer l'alarme pour la puissance du signal lorsque l'émetteur et le récepteur communiquent en mode bidirectionnel.

Vous pouvez définir un seuil d'alarme spécifique pour la puissance du signal, activer ou désactiver le son de l'alarme, activer ou désactiver les alarmes répétées et définir l'intervalle de temps entre les alarmes répétées.

Une fois la fonction d'alarme configurée, lorsque la puissance du signal du récepteur est inférieure à la valeur définie, l'émetteur envoie une alarme de signal faible conformément à la méthode de configuration.

Réglages de la fonction :

1. Dans le menu ALARME DE FAIBLE SIGNAL, sélectionnez [UTILISER] > [ACTIVÉ], puis appuyez simplement sur la touche Retour.
2. Sélectionnez [Son] en appuyant sur la touche HAUT/BAS, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis sélectionnez [ON] ou [OFF] en appuyant simplement sur la touche Retour.
3. Sélectionnez [ALARM VAL] en appuyant sur la touche HAUT/BAS, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis réglez la valeur appropriée en appuyant sur la touche HAUT/BAS, puis appuyez simplement sur la touche Retour.
4. Sélectionnez [REPETITION] en appuyant sur la touche HAUT/BAS, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis réglez l'heure appropriée en appuyant sur la touche HAUT/BAS, appuyez simplement sur la touche retour.

```
(LOW SIGNAL ALARM)
USE      : OFF
```

```
(LOW SIGNAL ALARM)
USE      : ON
SOUND    : OFF
ALARM VAL : 40
REPETITION : 10S
```

## 6.24 Paramètres du récepteur - PERTE DE TÉLÉMÉTRIE

Permet de régler la fonction d'alarme lorsque l'émetteur ne reçoit pas les informations renvoyées par le récepteur. Vous pouvez choisir d'activer ou non [TELEMETRY LOSS], d'activer ou non [SOUND] et régler la durée avant le déclenchement de l'alarme (Sensibilité).

Paramètres de la fonction :

1. Dans le menu TELEMETRY LOSS (Perte de télémétrie), sélectionnez [USE] (Utiliser) > [ON] (Activé), puis appuyez simplement sur la touche Retour.
2. Sélectionnez [Son] en appuyant sur la touche HAUT/BAS, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis sélectionnez [ON] ou [OFF] et appuyez simplement sur la touche Retour.
3. Sélectionnez [SENSITIVITY] en appuyant sur la touche UP/DOWN, appuyez sur la touche OK pour passer en mode édition, puis réglez l'heure appropriée en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez simplement sur la touche retour.

```
(TELEMETRY LOSS)
USE      : OFF
```

```
(TELEMETRY LOSS)
USE      : ON
SOUND    : OFF
SENSITIVITY : 3.0S
```



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

## 6.25 Paramètres du récepteur - Test de portée

Il est recommandé, avant chaque utilisation, d'effectuer un test de portée afin de vérifier le bon fonctionnement de la télécommande et les conditions environnementales.

Principe de fonctionnement : l'objectif est d'effectuer un test à courte portée en réduisant activement la puissance de l'émetteur, afin de réaliser une inspection rapide du système émetteur et de l'environnement. Trois paramètres (puissance, signal, RSSI) sont affichés et indiqués sur l'interface de l'émetteur.

Réglages des fonctions :

1. Dans le menu RANGE TEST, appuyez directement sur la touche SW2 pour effectuer le test.
2. Vous devez maintenir l'émetteur immobile pendant le test, mais vous pouvez déplacer votre modèle à ce moment-là. Si le test ne révèle aucun problème dans une certaine plage, l'appareil peut être utilisé normalement.

```
(RANGE TEST)
PRESS SW2 TO REDUCE!
POWER:DEC
SIG :NULL
RSSI :NULL
```

## 6.26 Réglages du récepteur - Capteur

Une fonctionnalité intéressante des systèmes de communication bidirectionnels réside dans le fait que les capteurs peuvent être utilisés pour renvoyer certaines informations dont vous avez besoin via le récepteur.

Notre émetteur peut prendre en charge jusqu'à 15 types de données renvoyées afin de vous fournir les informations relatives à sept paramètres de base, à savoir TX VOL (tension TX), RX VOL (tension RX), BVD VOL (tension BVD), SIGNAL (intensité du signal), NOISE (bruit), SNR (rapport signal/bruit) et RSSI. BVD : détecte une alimentation électrique externe. Il est recommandé d'utiliser cette fonction pour surveiller la tension de la batterie et déclencher une alarme en cas de panne.

Réglages des fonctions :

Dans le menu SENSOR, faites défiler les pages en appuyant sur la touche UP/DOWN pour vérifier les informations

```
(SENSOR)
ID  TYPE  VALUE
0  TX VOL  5.0V
```

pertinentes.

Remarque : l'émetteur est compatible avec les capteurs i-BUS, tels que le capteur de vitesse magnétique FS-CPD01, le capteur de vitesse optique FS-CPD02, le capteur de tension FS-CVT01, le capteur de température FS-CTM01 et le capteur d'altitude FS-CAT01.

## 6.27 Paramètres du récepteur - Paramètres ESC

Le menu ESC SET (réglage ESC) est une option supplémentaire spécialement prévue pour les ESC deux-en-un FLYSKY. Il permet de régler plus précisément le régulateur deux-en-un afin d'assurer des performances optimales. Pour activer ce réglage, vous devez passer le type de récepteur à l'option deux-en-un dans le menu Receiver settings - Bind Setting (réglages du récepteur - réglages de liaison).

Trois paramètres, à savoir le mode de fonctionnement, le type de batterie et la force de freinage par résistance, peuvent être configurés ici. Il existe deux modes de freinage : le premier mode est FOR/BRK/REU, ce qui signifie que l'appareil avance lorsque l'on appuie sur la gâchette pour accélérer ; il est freiné lorsque l'on tire la gâchette vers l'arrière, puis recule lorsque l'on relâche la gâchette en position neutre et que l'on tire à nouveau vers l'arrière ; le deuxième mode est forward/reverse, ce qui signifie que l'appareil avance lorsque l'on appuie sur la gâchette pour accélérer, et recule immédiatement lorsque l'on tire la gâchette vers l'arrière. Ces deux modes peuvent être réglés en fonction des besoins réels.



Réglages des fonctions :

1. Dans le menu ESC SET, sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour le modifier. Réglez la valeur souhaitée en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyez sur la touche OK pour confirmer le réglage.
2. Effectuez ensuite un test pour vérifier que toutes les sorties de canal réglées fonctionnent comme prévu.

```
(ESC SETTING)

MODE   : FOR / BRK / REV
BAT TYPE : LIPO
B / F   : 0%
```

## 6.28 Paramètres du récepteur - Paramètres i-BUS FS-CEV04

La fonction i-BUS SET (réglage i-BUS) est un système de protocole de communication série unique et puissant fourni par FLYSKY. Elle peut être transmise à n'importe quel canal par réglage. Pour les récepteurs dotés d'une interface i-BUS et des accessoires correspondants, voir la description des récepteurs de bus série pour plus de détails.

Réglages des fonctions :

1. L'émetteur et le récepteur sont correctement configurés ;
2. Connectez le câble d'entrée du récepteur de bus série FS-CEV04 au port SERVO du récepteur ;
3. Connectez le servo aux ports C1-C4 du récepteur de bus série FS-CEV04 ;
4. Allumez l'émetteur pour accéder à l'interface i-BUS SET, puis sélectionnez le canal à attribuer ; si le canal n'est pas correct, sélectionnez « CANCEL » pour le réinitialiser ;

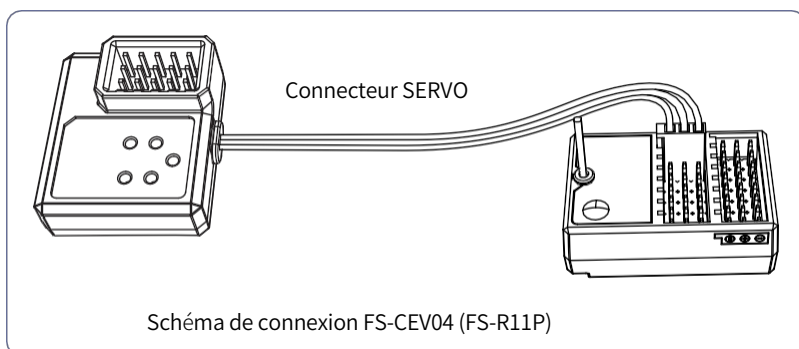
Remarque : si l'interface vous invite à régler d'abord le type RF sur « ANT TWO WAY », réglez d'abord le type RF sur ANT TWO WAY.

5. Appuyez sur le bouton correspondant du récepteur i-BUS. Une fois le réglage effectué, le système affiche une fenêtre contextuelle indiquant le numéro d'interface du canal actuellement sélectionné attribué au récepteur i-BUS.
6. Répétez les étapes ci-dessus pour configurer d'autres canaux.

Remarque : si le récepteur est surchargé, veuillez l'alimenter séparément afin d'éviter que le câble ne brûle en raison d'un courant excessif.

```
(i-BUS SET)
DIR  |
TH   |
CH3  |
CH4  |
CH5  |
↓    |

(i-BUS SET)
DIR  |
TH   |
CH3  |
CH4  |
CH5  |
↓    |
CH3  |
ASSIGNING...PRESS
THE CORRESPONDING
KEY ON THE CEV04 TO
ASSIGN!
CANCEL
```



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## numérique

## 6.29 Modèle

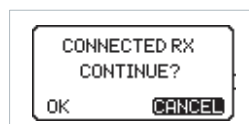
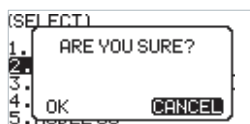
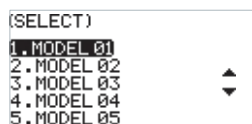
Utilisé pour définir les fonctions liées au modèle.

## Sélection du modèle

Permet de sélectionner et de changer de modèle. Le FS-G7P+ peut stocker jusqu'à 20 modèles.

Après la sélection, utilisez les touches HAUT/BAS pour choisir un modèle dans la liste. Appuyez sur la touche OK, le système affichera une fenêtre contextuelle. Enfin, sélectionnez [OK] en appuyant sur la touche HAUT/BAS pour enregistrer les paramètres.

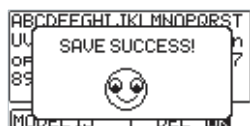
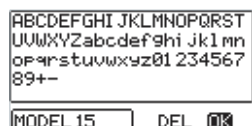
- L'émetteur est en communication bidirectionnelle avec le récepteur, une fenêtre d'invite de sécurité s'affiche. Sélectionnez ensuite « OK » dans la fenêtre d'invite pour effectuer le changement.



## Nom du modèle

Définissez le nom du modèle actuel.

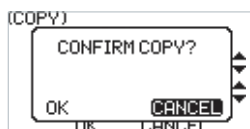
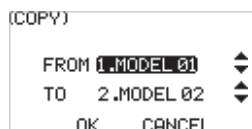
Après la sélection, utilisez les touches HAUT/BAS pour choisir les lettres, les caractères ou les chiffres, puis définissez le nom souhaité. Sélectionnez ensuite [OK] en appuyant sur la touche HAUT/BAS pour enregistrer les paramètres.



## Copier

Permet de copier le modèle actuel vers le groupe de modèles cible. Si vous disposez d'un nouveau modèle identique ou similaire à celui que vous avez utilisé précédemment, vous pouvez utiliser cette fonction pour en faire une copie afin de le configurer rapidement.

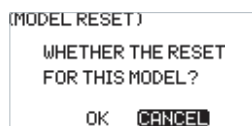
Après avoir effectué votre sélection, utilisez les touches HAUT/BAS pour sélectionner le modèle à copier, appuyez sur la touche OK, puis choisissez le numéro du modèle à copier en appuyant sur les touches HAUT/BAS, sélectionnez [OK], le système affichera une fenêtre contextuelle, puis sélectionnez [OK] en appuyant sur les touches HAUT/BAS pour enregistrer les paramètres.



## Réinitialiser

Permet de réinitialiser toutes les données du modèle actuel.

Après sélection, le système affiche une fenêtre contextuelle, puis sélectionnez [OK] en appuyant sur la touche HAUT/BAS.



## MODE COURSE

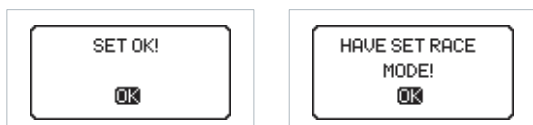
Cette fonction permet de désactiver rapidement l'ALARME DE SIGNAL FAIBLE et la PERTE DE TÉLÉMÉTRIE, désactivant ainsi efficacement les alarmes de signal associées. Il est recommandé d'utiliser cette fonction pour désactiver l'alarme de signal faible et la perte de télémétrie avant la course ; après la course, vous pouvez décider de réactiver ou non ces deux fonctions d'alarme en fonction du scénario d'utilisation réel.

Réglages de la fonction :

Dans le menu MODÈLE, utilisez les touches HAUT/BAS pour sélectionner [MODE COURSE], et le système affichera un message indiquant que le réglage a été effectué avec succès ; sélectionnez [OK] pour fermer la fenêtre contextuelle.

Si vous sélectionnez à nouveau [RACE MODE], un message contextuel indiquera que le système est déjà en mode course, ce qui signifie que les alarmes correspondantes ont été désactivées ; sélectionnez [OK] pour fermer la fenêtre contextuelle.

Remarque : lorsque le récepteur n'est pas en communication avec l'émetteur, si le [RACE MODE] est sélectionné, le RF STD sera automatiquement réglé sur [ANT 1 WAY] et, dans le même temps, le système RF passera en mode [Routine] ; lorsque le récepteur est en communication unidirectionnelle avec l'émetteur, si le [RACE MODE] est sélectionné, le système RF passera en mode [Routine].

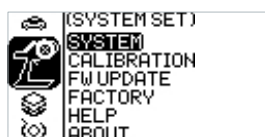


## 6.30 Paramètres système

Le menu Système comprend six sous-menus de fonctions, à savoir les paramètres système, le calibrage des manettes, la mise à jour du micrologiciel, la réinitialisation du facteur y, le centre d'aide et à propos.

Paramètres de fonction :

Dans le menu Système, sélectionnez l'élément à régler en appuyant sur la touche HAUT/BAS, puis appuyez sur la touche OK pour accéder au sous-menu de fonction correspondant.



## 6.31 Paramètres système - Paramètres système

La fonction de paramètres système permet de configurer le système de l'émetteur, notamment la langue, la durée d'alarme en veille, le type de batterie, le contraste et la luminosité de l'écran, le voyant LED, la durée d'affichage, la sécurité intégrée du son du système et le volume.

Description du type de batterie :

Une pile AA désigne une pile alcaline R6 largement utilisée. 2S désigne deux cellules lithium-ion, qui sont des piles spécialisées non standard. Veuillez consulter des spécialistes avant utilisation afin d'éviter les alarmes erronées ou les dangers liés à une décharge excessive ou à une surchauffe ! Aucune autre pile n'est recommandée.



微信公众账号



Bilibili



Website

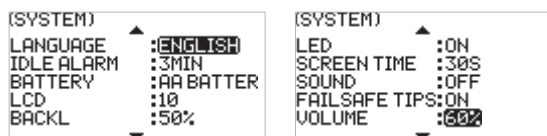


Facebook

## numérique

Réglages des fonctions :

Dans le menu SYSTEM SET (Paramètres système), sélectionnez l'élément à régler à l'aide de la touche UP/DOWN (Haut/Bas), puis appuyez sur la touche OK pour le modifier. Réglez la valeur souhaitée à l'aide de la touche UP/DOWN (Haut/Bas), puis appuyez sur la touche OK pour confirmer le réglage.

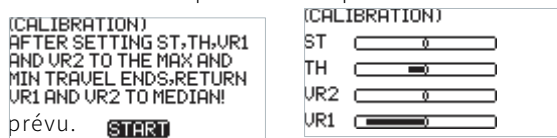


## 6.32 Paramètres système - Calibrage du stick

La fonction CALIBRATION (calibrage des manettes) permet de restaurer les données relatives à la position neutre et aux points d'extrémité, qui sont modifiées pour certaines raisons après une utilisation prolongée de l'émetteur. Les canaux ST, TH et VR2 peuvent être restaurés à l'aide de cette fonction. Veuillez vous reporter au chapitre consacré au calibrage des manettes.

Réglages de la fonction :

1. Dans le menu CALIBRATION, tournez le volant à gauche et à droite au maximum, puis ramenez-le en position neutre ; tirez la gâchette vers l'avant et vers l'arrière, puis ramenez-la en position neutre ; tournez VR1 au maximum, puis ramenez-le en position neutre ; tournez ensuite VR2 à gauche et à droite au maximum, puis ramenez-le en position neutre ; enfin, appuyez sur la touche OK pour confirmer le calibrage.
2. Effectuez un test pour vérifier que toutes les sorties de canal réglées après l'étalonnage fonctionnent comme



## 6.33 Paramètres système - Mise à jour du micrologiciel

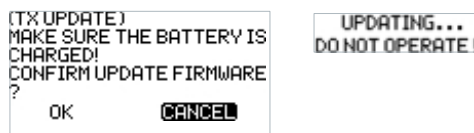
La fonction FW UPDATE (mise à jour du micrologiciel) permet de synchroniser le système avec la dernière version et de bénéficier de meilleures fonctions et services lorsque le micrologiciel est mis à niveau par le fabricant.

Paramètres de la fonction :

Remarque : cette fonction n'est disponible que dans le logiciel FlySky Assistant fourni par FLYSKY.

1. Dans le menu FW UPDATE, une boîte de dialogue s'affiche. À ce stade, vous pouvez sélectionner YES en appuyant sur la touche UP/DOWN, puis appuyer sur la touche OK pour lancer la session de mise à jour. Le menu actuel se fermera automatiquement une fois la session de mise à jour terminée.
2. Effectuez un test pour vérifier que l'émetteur fonctionne normalement après la mise à jour.

Remarque : veillez à ce que l'alimentation électrique de l'émetteur soit suffisante lorsque vous utilisez cette fonction.



Remarque : si nécessaire, éteignez l'émetteur pour quitter le mode de mise à jour du micrologiciel pendant le processus de mise à jour.



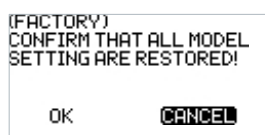
## 6.34 Paramètres système - Réinitialisation d'usine

La fonction FACTORY (réinitialisation d'usine) permet de rétablir les paramètres d'usine de l'ensemble du système émetteur si plusieurs paramètres ont été mal réglés pendant le fonctionnement.

Paramètres de la fonction :

1. Dans le menu FACTORY, une boîte de dialogue s'affiche. À ce stade, vous pouvez sélectionner YES (OUI) en appuyant sur la touche UP/DOWN (HAUT/BAS) et appuyer sur la touche OK pour réinitialiser l'émetteur. Le menu actuel se fermera automatiquement une fois le processus de réinitialisation terminé.
2. Effectuez un test pour vérifier que l'émetteur fonctionne normalement après sa réinitialisation.

Remarque : lorsque vous activez cette fonction, tous les paramètres seront réinitialisés, y compris les données du modèle que vous avez enregistrées précédemment. Il est important de sauvegarder les données au préalable si nécessaire. Pour plus de détails, veuillez vous reporter aux fonctions correspondantes de FlySky Assistant.



## 6.35 Paramètres système - Centre d'aide

Le centre d'aide (HELP) fournit un code QR du manuel d'utilisation. Vous pouvez utiliser votre téléphone portable pour scanner le code QR afin d'obtenir les informations que vous souhaitez connaître. Cela vous permet d'accéder rapidement à la version électronique du manuel d'utilisation si vous ne disposez pas d'une copie papier. Vous trouverez également

le site Web de la société et les comptes officiels sur les réseaux sociaux dans ce menu, ce qui facilitera la communication interactive entre FLYSKY et ses clients à l'avenir.



## 6.36 Paramètres système - À propos

Le sous-menu de la fonction À PROPOS permet d'afficher les informations relatives au micrologiciel et au matériel du système, qui peuvent être consultées à des fins de maintenance future.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

## 7. Spécifications du produit

Ce chapitre contient les spécifications de l'émetteur FS-G7P+ et du récepteur FS-R11P.

### 7.1 Spécifications de l'émetteur FS-G7P

|                              |                                             |
|------------------------------|---------------------------------------------|
| Modèle                       | FS-G7P+                                     |
| Récepteur compatible         | FS-R11P (récepteurs avec protocole ANT)     |
| Modèle RC compatible         | Voiture ou bateau                           |
| Nombre de canaux             | 10                                          |
| RF                           | 2,4 GHz ISM                                 |
| Protocole RF                 | ANT                                         |
| Puissance maximale           | <20 dB m (e.i.r.p.) (UE)                    |
| Sensibilité de réception     | ≤ -99 dBm                                   |
| Résolution                   | 4096                                        |
| Alarme de basse tension      | Pile AA: <4,2 V/ 2S Pile Lipo : <7,2 V      |
| Batterie                     | 1,5 AA*4/2S Lipo (JST)                      |
| Connecteur de données        | USB Type-C                                  |
| Prise de charge              | NON                                         |
| Antenne                      | Antenne coaxiale intégrée unique            |
| Écran                        | LCD 128*64 (écran matriciel noir et blanc)  |
| Alimentation                 | 4~9 V/CC                                    |
| Mise à jour du micrologiciel | Prise en charge                             |
| Distance                     | ≥ 300 m (distance au sol sans interférence) |
| Plage de température         | -10 °C à +60 °C                             |
| Plage d'humidité             | 20 % ~ 90 %                                 |
| Dimensions                   | 136,4 × 111,8 × 197,5 mm                    |
| Poids                        | 305 g                                       |
| Certifications               | CE, FCC ID: N 4ZG7P00                       |



## 7.2 Spécifications du récepteur FS-R11P

|                              |                                                        |
|------------------------------|--------------------------------------------------------|
| Modèle du produit            | FS-R11P                                                |
| Émetteur compatible          | FS-G7P+ et autres émetteurs utilisant le protocole ANT |
| Modèle RC compatible         | Voitures ou bateaux                                    |
| Nombre de canaux             | 11                                                     |
| RF                           | 2,4 GHz ISM                                            |
| Puissance maximale           | < 20 dBm (e.i.r.p.) (UE)                               |
| Protocole RF                 | ANT                                                    |
| Résolution                   | 4096                                                   |
| Sortie de données            | PWM/PPM/i-BUS/S.BUS                                    |
| Tension de fonctionnement    | 3,5~9 V/CC                                             |
| Distance                     | Au moins 300 m (distance au sol sans interférence)     |
| Antenne                      | Antenne externe unique                                 |
| Affichage                    | LED                                                    |
| Mise à jour du micrologiciel | Prise en charge                                        |
| Plage de température         | -10 °C à +60 °C                                        |
| Plage d'humidité             | 20 % ~ 95                                              |
| Couleur                      | Noir                                                   |
| Poids                        | 10 g                                                   |
| Dimensions                   | 37,0*25*13,3 mm                                        |
| Étanche                      | PPX4                                                   |
| Certification                | CE,FCCID : 2A2UNR11P00                                 |



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

numérique

## 8. Liste de colisage

Émetteur\*1 (FS-G7P+)

Récepteur\*1 (FS-R11P)



## 9. Certification

### 9.1 Déclaration de conformité

Par la présente, [ShenZhen Flysky Technology Co., Ltd.] déclare que les équipements radio [FS-G7P+] et [FS-R11P] sont conformes à la directive RED 2014/53/UE.

Le texte intégral de la déclaration de conformité UE est disponible à l'adresse Internet suivante : [www.flyskytech.com/info\\_detail/10.html](http://www.flyskytech.com/info_detail/10.html)

### 9.2 Avertissement CE

Les antennes utilisées pour cet émetteur doivent être installées à une distance d'au moins 20 cm de toute personne et ne doivent pas être placées au même endroit ni fonctionner en même temps que tout autre émetteur. Les utilisateurs finaux et les installateurs doivent recevoir les instructions d'installation des antennes et les conditions de fonctionnement de l'émetteur afin de respecter les normes d'exposition aux radiofréquences.

### 9.3 Déclaration FCC

Cet équipement a été testé et déclaré conforme aux limites applicables aux appareils numériques de classe B, conformément à la partie 15 des règles de la FCC. Ces limites sont conçues pour fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et peut émettre des ondes radioélectriques et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, il peut causer des interférences nuisibles aux communications radio. Cependant, il n'y a aucune garantie que des interférences ne se produiront pas dans une installation particulière. Si cet équipement provoque des interférences nuisibles à la réception radio ou télévision, ce qui peut être déterminé en éteignant et en rallumant l'équipement, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger les interférences en prenant une ou plusieurs des mesures suivantes :

- Réorientez ou déplacez l'antenne réceptrice.
- Augmenter la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Branchez l'équipement sur une prise appartenant à un circuit différent de celui auquel le récepteur est connecté.
- Consultez le revendeur ou un technicien radio/TV expérimenté pour obtenir de l'aide.

Afin de garantir une conformité continue, toute modification ou altération non expressément approuvée par la partie responsable de la conformité pourrait annuler le droit de l'utilisateur à utiliser cet équipement.

Cet équipement est conforme à la partie 15 des règles de la FCC. Son utilisation est soumise aux deux conditions suivantes :

(1) Cet appareil ne doit pas causer d'interférences nuisibles, et (2) cet appareil doit accepter toute interférence reçue, y compris les interférences pouvant entraîner un fonctionnement indésirable.



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook

Attention !

Le fabricant n'est pas responsable des interférences radio ou TV causées par des modifications non autorisées apportées à cet équipement. De telles modifications pourraient annuler le droit de l'utilisateur à utiliser l'équipement.

1. L'antenne ou les antennes utilisées pour cet émetteur doivent être installées à une distance d'au moins 20 cm de toute personne et ne doivent pas être co-localisées ou fonctionner conjointement avec un autre émetteur. Les utilisateurs finaux et les installateurs doivent recevoir les instructions d'installation de l'antenne et les conditions de fonctionnement de l'émetteur afin de respecter les normes d'exposition aux radiofréquences.
2. Déplacez toutes vos chaînes vers la position souhaitée.
3. Sélectionnez [Toutes les chaînes], puis [Oui] dans la boîte de confirmation.

## 9.4 Élimination respectueuse de l'environnement

Les anciens appareils électriques ne doivent pas être jetés avec les déchets résiduels, mais doivent être éliminés séparément. Le dépôt dans les points de collecte communaux par des particuliers est gratuit. Le propriétaire des anciens appareils est tenu de les apporter à ces points de collecte ou à des points de collecte similaires. Grâce à ce petit effort personnel, vous contribuez au recyclage de matières premières précieuses et au traitement de substances toxiques.



### ATTENTION

RISQUE D'EXPLOSION SI LA BATTERIE EST REMPLACÉE PAR UN TYPE INCORRECT.  
ÉLIMINEZ LES BATTERIES USAGÉES CONFORMÉMENT AUX INSTRUCTIONS

Les figures et illustrations contenues dans ce manuel sont fournies à titre indicatif uniquement et peuvent différer de l'apparence réelle du produit. La conception et les spécifications du produit peuvent être modifiées sans préavis.



# FLYSKY

**[www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)**

Copyright ©2025 Flysky Technology Co., Ltd.

Date : 12/03/2025



微信公众号



Bilibili



Website



Facebook



FCC ID : N 4ZG7P00 FCC  
ID:2A2UNR11P00

Fabricant : FLYSKY Tech Co.,Ltd Adresse : 16F  
Huafeng Building, Futian District, Shenzhen, Chine.